



Общество с ограниченной ответственностью  
Научно-производственное предприятие

**“ИННОВА”**

**2015**

## Блок управления инкубатором ИНВА-Б10022-с2



## ИНСТРУКЦИЯ редакция 1.05n

**ООО НПП «ИННОВА»**

357625, Россия, Ставропольский край,  
Ессентуки, ул. Пятигорская, д.143

Тел. 8(918)774-87-28

## СОДЕРЖАНИЕ:

• Блок управления инкубатором ИНВА-Б11022-с2 .....	3
• Плата управления ИНВА-У102-с2 .....	3
Электрические параметры.....	3
Алгоритм работы .....	4
1.    ТЕМПЕРАТУРА.....	4
2.    ВЛАЖНОСТЬ.....	6
3.    УПРАВЛЕНИЕ ЛОТКАМИ.....	6
• Плата индикации ИНВА-И101-с2.....	9
Инструкция оператора.....	9
Окно аварийных и управляющих параметров:.....	10
• Рекомендации по применению: .....	11
• Приложение 1 Схема подключения блока автоматики: .....	14

## Блок управления инкубатором ИНВА-Б10022-с2

Блок управления инкубатором ИНВА-Б10022-с2 состоит из платы управления ИНВА-У102-с2 и платы индикации ИНВА-И101-с2.

Схема подключения платы управления и платы индикации внутри блока, а также подключение датчиков и внешних устройств показана в Приложении-1.

### Плата управления ИНВА-У102-с2


#### Электрические параметры

1. Управление температурой в камере. Напряжение управления 220В, ток управления до 5А.

2. Управление поворотом лотков. Два оптосимистора с напряжением 220В и током до 1.5 А.

Смена направления вращения двигателя достигается подключение соответствующей фазовращающей обмотки.


3. Каналы измерения:


 Измерение влажности – один датчик влажности НИН-6130. Погрешность не более 4%. Беречь от кислотной воды! **Не мыть!**

Измерение температуры – встроенный в НИН-6121 датчик температуры.

Разрешающая способность - 0.01 градуса Цельсия.

Второй датчик температуры типа DS18B20 - разрешающая способность 0.05 градуса Цельсия.

 Концевики – два геркона (или любые концевые выключатели с нормально разомкнутыми контактами) для индикации положения лотков в двух конечных положениях и управления направлением движения лотками. В крайних положениях один из концевиков должен замкнуться.

 Питание 220В через разъём Х2. Это питание используется для работы автоматики, управления поворотом лотков и управления двигателем(клапаном) влажности.

Потребляемая мощность не более 10Вт.

Рабочий диапазон напряжения питания 160-240В.

## Алгоритм работы

### 1.ТЕМПЕРАТУРА

Канал поддержания заданной температуры работает следующим образом:

⊙ Если температура в камере ниже заданной температуры (**Температура в инкубаторе**) и ниже нижней границы температуры (**Нижняя граница Темп.**) - ТЭН включён на полную мощность 100%.

⊙ Если температура в камере ниже заданной температуры (**Температура в инкубаторе**) и выше нижней заданной зоны (**Нижняя граница Темп.**) то ТЭН включён на неполную, заданную оператором, мощность (**ШИМ**).

⊙ Если температура в камере выше заданной рабочей температуры, то ТЭН выключен.

⊙ При включённом ТЭН после значения температуры появится значок **#**. Для управление ТЭН может использоваться один из двух датчиков температуры.

Датчик Т1 это датчик температуры, совмещённый с датчиком влажности НІН6130, подключается к разъёму Х0.

Датчик температуры Т2 это датчик DS19B20, подключается к разъёму Х0. Управляет ТЭН датчик, выбранный в **Н раб Тх**. То есть для управления ТЭН можно использовать один, любой из выбранных датчиков.

Если в качестве рабочего выбран датчик Т1, то в случае его неисправности (плохой контакт в разъёме, обрыв провода, отсутствие информации от датчика) автоматически управление ТЭН переключается на датчик Т2. Если работа датчика Т1 восстановится, то ему автоматически вернётся управление ТЭН.

Параметры, влияющие на работу канала температуры:

1.1. **Верхняя граница Темп.** – верхняя аварийная граница температуры в инкубаторе.

- 1.2. **Температура в инкубаторе** - рабочая температура, которая поддерживается автоматикой.
- 1.3. **Нижняя граница Темп.** – нижняя граница температуры
- 1.4. **Калибровка датчика T1** – калибровка датчика температуры T1
- 1.5. **Калибровка датчика T2** – калибровка датчика температуры T2
- 1.6. **N раб Tx** – выбор рабочего датчика(1 или 2)
- 1.7. **ШИМ** – значение рабочей мощности ТЭН в процентах. Максимум 100%, минимум 1%
- 1.8. **Разрешить коррекцию?** - разрешить или запретить калибровку датчиков T1,T2

🎯 В любой момент каждый из датчиков можно откалибровать, т.е. ввести правильное значение.

🎯 По умолчанию калибровка запрещена. Чтобы её разрешить(для всех датчиков) нужно выбрать **Разрешить коррекцию? =ДА**. (Далее - нажатие кнопками уменьшения-увеличения выбранного параметра).

🎯 **Внимание!** Если выйти в рабочее окно, то калибровка будет снова запрещена и придётся повторно её разрешать.

Номер датчика, который в данный момент управляет ТЭН можно определить по его обозначению на индикаторе.

Пример:

На индикации **T1** – датчик T1 управляет ТЭН;

На индикации **t2** – датчик t2 пассивен и только показывает температуру.

То есть если в обозначении **T** заглавная, то этот датчик управляет ТЭН.


### **АВАРИИ:**

🎯 Если температура в камере ниже нижней заданной зоны (**Нижняя граница Темп.**), включается звуковой сигнал и в окне аварий появится сообщение: **Tниз**

🎯 Если температура в камере выше верхней заданной зоны (**Верхняя граница Темп.**), включается звуковой сигнал и в окне аварий появится сообщение: **Tверх**

Звук можно отключить нажатием на любую кнопку. При этом одновременно отключается сообщение аварии. Звук и сообщение снова появятся, только если температура в камере повторно пересечёт аварийную зону.

Если температура сама вернулась в рабочую зону, то звук и сообщение об аварии сами отключаются.

 **ВНИМАНИЕ!!!** Датчики температуры обязательно нужно откалибровать при пуско-наладке по образцовому термометру при температуре, близкой к рабочей (примерно 37.6 градусов).


## 2.ВЛАЖНОСТЬ.


Для контроля требуемого значения влажности в инкубаторе предусмотрены две границы, задаваемые оператором:

2.1 **Порог влажности ВЕРХ** – верхняя граница значения влажности (инд. аварии).

2.2 **Порог влажности НИЗ** - нижняя граница значения влажности (инд. аварии).

### **АВАРИИ:**

 Если влажность в камере больше верхней границы (**Порог влажности ВЕРХ**) или меньше нижней границы (**Порог влажности НИЗ**) включается звуковой сигнал, и в окне АВАРИИ появляются сообщения: **ВлажВ** или **ВлажН**

 **ВНИМАНИЕ:** Индикация выхода значения влажности за пределы заданных границ не работает, если температура в камере ниже заданной нижней границы температуры (**Нижняя граница Темп**).

## 3.УПРАВЛЕНИЕ ЛОТКАМИ

Управление лотками выполняется в автоматическом режиме, по расписанию или вручную, кнопками управления.

### Автоматический режим работы:

☉ С заданным периодом (**Период работы мотора(мин)**) включается механизм поворота лотков.

☉ Направление поворота зависит от состояния концевиков. Если замкнут левый концевик, то включится правый поворот и наоборот.

☉ Выключается поворот по замыканию концевика, установленного в направлении движения лотков. То есть если лотки поворачиваются в левую сторону, то останов происходит только при замыкании правого концевика.

☉ Одновременно с запуском поворота лотков запускается таймер на время (**Работа поворота мотора(сек)**). Если по истечении этого времени не сработал концевик, инициируется авария. То есть это время устанавливается с таким запасом, чтобы лотки при максимальной нагрузке успели переместиться из одного крайнего положения в другое.

Промежуточное состояние концевиков всегда разомкнутое. При достижении механизма лотков крайних положений соответствующий концевик должен замкнуться.

В случае, если в момент срабатывания таймера оба концевика разомкнуты, включается по очереди левый и правый повороты лотков. Если одновременно замкнуты оба концевика, то автоматический поворот лотков не работает

### Ручной режим работы:

☉ Вручную запустить поворот лотков можно в любое время нажатием кнопок управления лотками. Если замкнут левый концевик, то включить можно только правый поворот. Если замкнут правый концевик, то включить можно только левый поворот. Если замкнуты оба (аварийная ситуация), то ручное управление не работает. Необходимо устранять неисправность.

☉ Остановка лотков происходит или вручную, повторным нажатием кнопок, или по замыканию соответствующего направлению поворота концевика.

☉ В режиме ВЫВОД управление лотками можно выполнить только в ручном режиме.

Состояние концевиков постоянно отображается в зоне информационных сообщения на дисплее.

- Если замкнут левый концевик, то выводится значок <,
- если замкнут правый концевик, то выводится значок > ,
- если замкнуты оба концевика (**что недопустимо!**), то выводится значок +

Параметры, влияющие на работу управления лотками:

3.1 **Период работы мотора(мин)** - периода поворота лотков. В автоматическом режиме по истечении этого времени запускается механизм поворота лотков.

3.2 **Работа поворота мотора (сек)**– время, достаточное для поворота лотков из одного крайнего положения в другое. Если по истечении этого времени не замкнётся любой геркон, то инициируется АВАРИЯ по геркону. Включается звуковой сигнал. Устройство поворота отключается.

3.3 **Режим ВЫВОД** - если **ДА**, то включён режим ВЫВОД. Таймер поворота лотков не работает. Лотки можно повернуть только в ручном режиме кнопками управления лотков. Если **НЕТ**, то работает как автоматический поворот лотков по заданному времени, так и ручной поворот.

**АВАРИИ:**

🌀 В автоматическом и в ручном режиме если по истечении заданного времени (**Работа поворота мотора(сек)**) после запуска поворота лотков не сработает концевик, то поворот лотков остановится, включится звуковой сигнал и в окне АВАРИИ появится сообщение: **ГеркП** или **ГеркЛ** в зависимости от того, какой геркон не сработал. Это время задаётся с небольшим запасом и зависит от кинематики поворотного механизма и напряжения питания мотора.

🌀 Кроме того, т.к. одновременное замыкание двух герконов недопустимо, эта ситуация тоже инициирует аварию: сообщение **Гер<>**.



# Плата индикации ИНВА-И101-с2

## Инструкция оператора

В панели оператора отображаются два варианта окна:

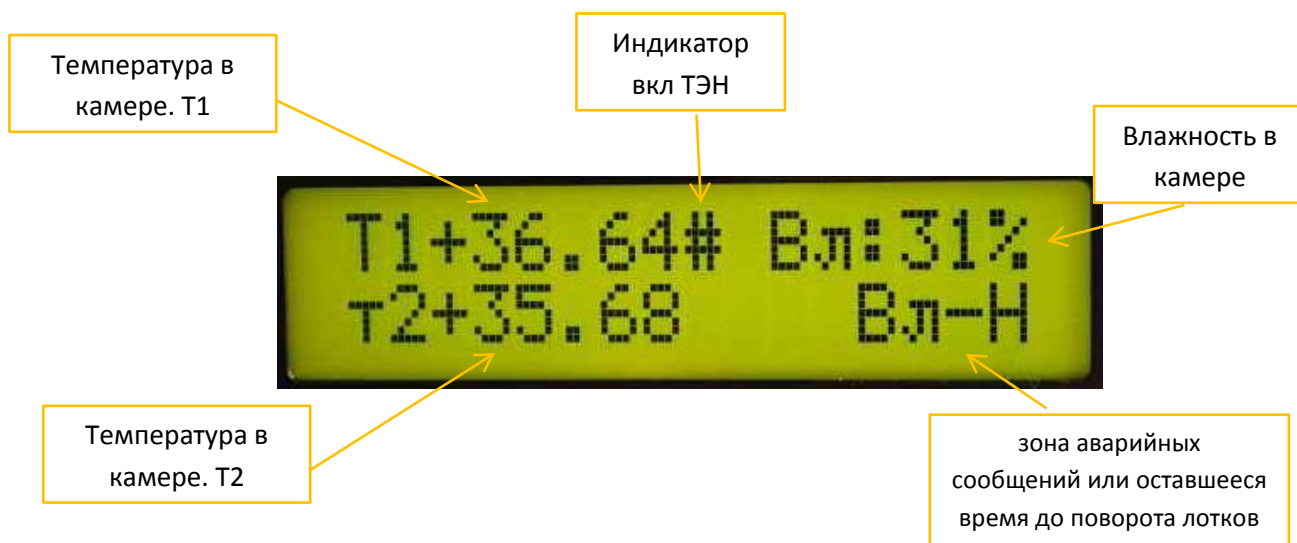
### 1. Основное окно текущих параметров.

В основном окне отображается текущее состояние инкубатора: температура, влажность, состояние лотков, время до очередного поворота лотков, все возможные аварийные ситуации

### 2. Аварийные и управляющие параметры.

Окно для просмотра и изменения установок аварийных зон датчика температуры, калибровка датчиков температуры, параметры по влажности, параметров устройства поворота лотков, устройства охлаждения и других параметров.

**Основное Окно текущих параметров в инкубаторе:**



Это основное окно для работы. Оно разбито на несколько зон: температура датчика T1 и датчика T2 в градусах Цельсия, значение влажности в процентах и зона АВАРИИ.

🕒 индикатор включения нагревателя (ТЭН) - при включении ТЭН появляется значок #

🕒 Кнопки перехода в режим просмотра и изменения параметров (третья и четвёртая). Одновременное нажатие этих двух кнопок переводит

автоматику в режим управления настройками или назад, в рабочий режим (так же одновременным нажатием этих двух кнопок).

🌀 Звуковой сигнал отключается нажатием любой из кнопок.

Для управления ТЭН может подключён как датчик Т1 так и датчик Т2. Какой в данный момент подключён датчик можно определить по обозначению датчика. Если оно с заглавной буквы (Т1), то этот датчик управляет ТЭН, если со строчной буквы(т1), то этот датчик только индицирует(показывает) температуру и не управляет ТЭН.

### **Аварийные сообщения:**

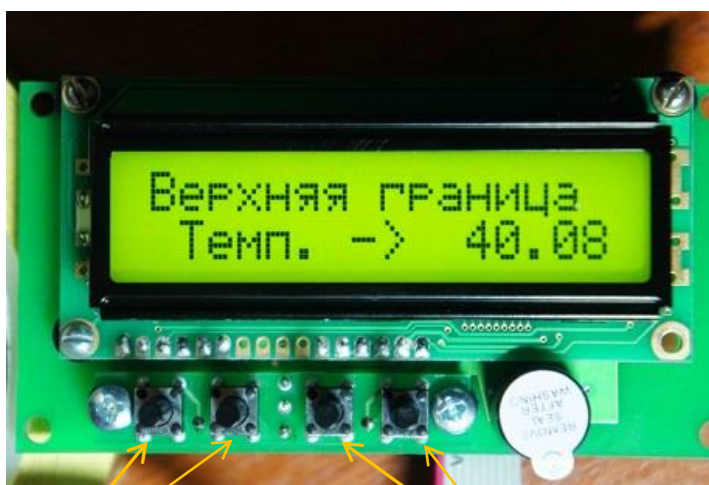
На месте вывода аварийных сообщений выводится сокращённое обозначение аварии:(**ГеркП, ГеркЛ, Гер<>, ВлажВ, ВлажН, Тверх, Тниз**).

Сами сообщения описаны в соответствующих разделах.

Оставшееся время до поворота лотков индицируется на месте аварийных сообщений. Если аварий нет, то показывается это время, если есть авария, то показывается авария. При этом принудительно вывести значение оставшегося времени можно нажатием четвёртой кнопки(крайняя справа).

**Внимание! Аварийные сообщения по влажности не работают, если температура активного датчика температуры ниже его нижней аварийной границы.**

### **Окно аварийных и управляющих параметров:**





Кнопки уменьшения или увеличения значения выбранного параметра

10

Кнопки выбора параметров управления инкубатором

Переключение в режим просмотра и изменения параметров управления инкубатором в любой момент можно выполнить одновременным нажатием третьей и четвертой кнопками. Этими же кнопками перебирают все параметры. Первыми двумя кнопками параметр можно изменить (больше меньше), причём при длительном нажатии одной из этих кнопок изменение параметра ускоряется. Изменить можно так все параметры, кроме калибровки датчика температуры. Для его калибровки сначала нужно разрешить калибровку (**Разрешить коррекцию?**). Это сделано для непреднамеренного изменения его состояния.

 **ВНИМАНИЕ!!!** Датчики обязательно нужно откалибровать при пуско-наладке по образцовому термометру.

 Возврат в рабочий режим выполняется одновременным нажатием третьей и четвертой кнопок. Если не выполнять никаких действий, то программа через 1 мин сама переключит дисплей в рабочий режим.

### **Рекомендации по применению:**

1. **Датчики** - блок автоматики работает с современным датчиком влажности **НІН6130**, который имеет повышенную точность 4%, скомпенсированную в диапазоне температур от 5<sup>0</sup>С до 50<sup>0</sup>С. Встроенный в него датчик температуры имеет высокую линейность и разрешающую способность до 0.01<sup>0</sup>С.

Датчик влажности имеет встроенный гидрофобный фильтр и может работать при наличии конденсата.

Для сохранения высоких характеристик необходимо беречь датчик от попадания воды и грязи. При мойке инкубатора его обязательно нужно защищать.

#### **Калибровка датчиков температуры.**

Блоки управления позволяют выполнять калибровку датчиков температуры. При самостоятельной калибровке необходимо хорошо понимать, по какому принципу блок управления это делает.

Правильно калибровка делается следующим образом:

Смотрим на образцовый термометр и ждем его стабильных показаний в рабочей зоне. Очень желательно спокойно дождаться пока улягутся колебания температуры. Нажимаем одновременно две правые кнопки (переход в режим просмотра и изменения параметров). В момент нажатия этих кнопок запоминаем показания образцового термометра (например - 38 градусов). Больше на образцовый термометр не смотрим! Спокойно разрешаем калибровку датчиков,

переходим на датчик, который нужно изменить и устанавливаем значение, которое мы запомнили(в нашем случае 38 градусов).. Если датчиков два и она в одной точке, устанавливаем это запомненное значение для обоих датчиков. Всё. Выходим в рабочий режим.

Типичной и частой ошибкой является , что на датчиках устанавливают текущее значение на образцовом термометре(а оно ведь могло уйти!), а не то, которое запомнили в момент перехода в режим параметров.

**Управление Нагревателем (ТЭН)** – – встроенный в блок управления оптосимистор S202S02 с радиатором имеет максимальный ток до 8А. Однако для повышения надёжности не рекомендуется эксплуатировать его при токе более 5А, т.е. максимальная мощность ТЭН не может быть более 1000Вт. При большей мощности ТЭН следует заказывать блок управления с внешним мощным оптосимистором.

Блок управления позволяет в активной зоне (от **Нижняя граница Темп.** до **Температура в инкубаторе.**) задавать любую мощность ТЭН от 1% до 100%. Т.е. в этой зоне на ТЭН подаётся меньшая мощность (напряжение 220В подаётся не всё время, а прерывисто). Этот процент задаётся параметром ШИМ в панели управления. Уменьшая мощность в рабочей зоне температур можно значительно уменьшить колебания температур. До нижней границы мощность максимальная (100%), что позволяет, например, при первом запуске или при остывании инкубатора быстро поднять в нём температуру.

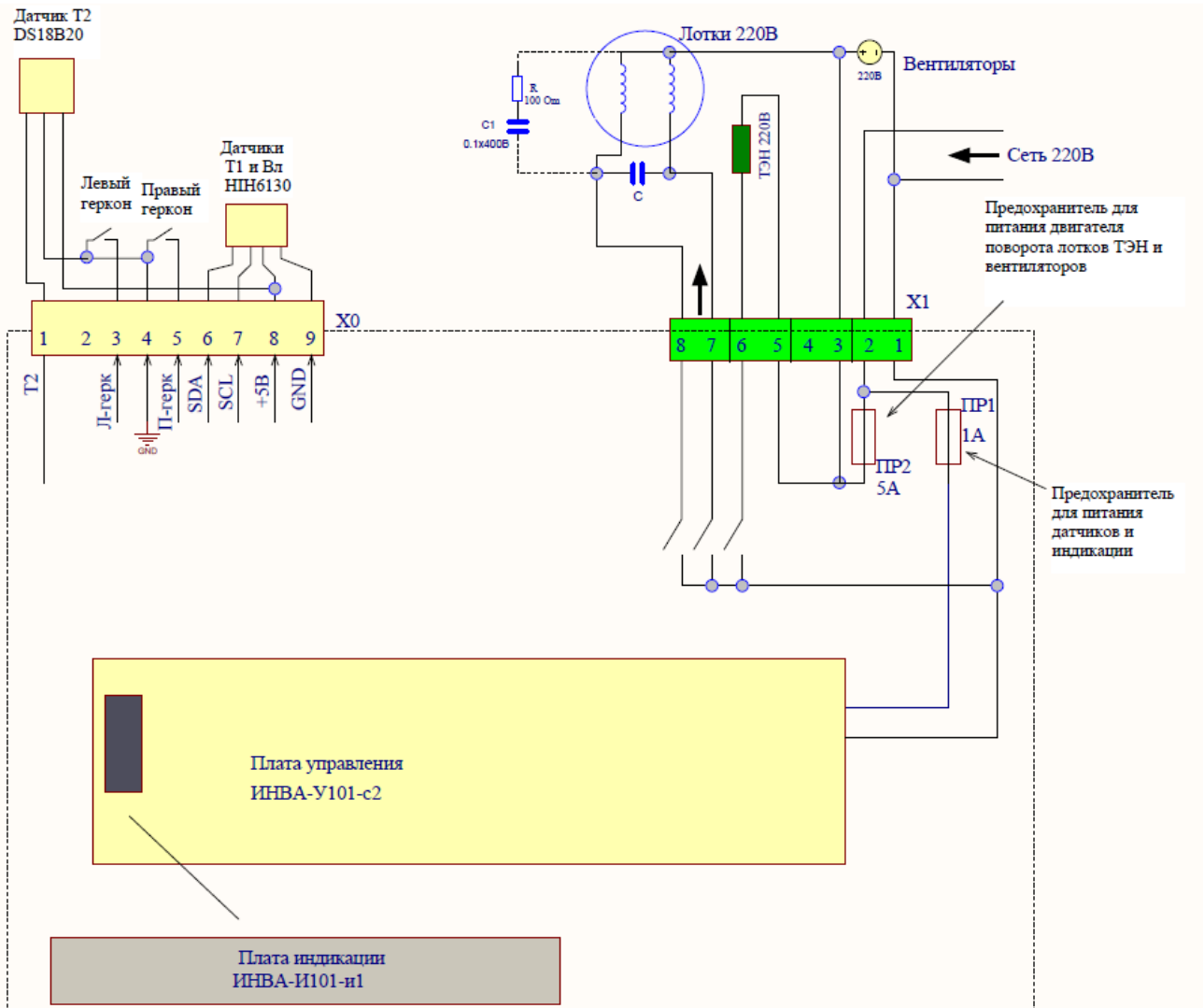
**2. Управление поворотом лотков** - для изменения направления поворота лотков используется смена фазирующих обмоток на двигателе и соответственно при этом изменяется направление вращения. Признаком останова двигателя является замыкание одного из концевиков или нажатие кнопки останова или превышение лимита времени, заданного параметром **Работа поворота мотора (сек)**. Это время следует устанавливать с небольшим запасом, большим чем время поворота лотков из одного крайнего положения в другое. В случае не срабатывания одного из концевиков (например его поломки или неправильной установки), двигатель будет аварийно отключён.

Для управления двигателем используются два оптосимистора K450KP1(S202T02) с максимальным током до 2А. Не рекомендуется использовать двигатель с током более 1.5А. В некоторых случаях при

использовании двигателя небольшой мощности (например РД-9) может наблюдаться возбуждение оптосимисторов. Т.е. они оба слегка приоткрываются, хотя автоматики их не включила. Это легко устраняется подключением параллельно одной из обмоток двигателя RC цепи (0.1мкф+100 Ом. Входит в комплект поставки).

**3. Назначение предохранителей** – через предохранитель ПР1 на 1А запитана схема индикации и датчиков. Т.е. в случае неисправности силовой части датчики и индикация работают и показывают состояние инкубатора. Предохранитель ПР2 на 5А по схеме, предложенной в Приложении 1, защищает двигатель, ТЭН, управление влажностью и вентилятор. В случае применения более мощных устройств управления инкубатором необходимо установить этот предохранитель на больший ток (но не более 8А) или применить внешнюю защиту для этих устройств, соответственно изменив схему их подключения.

## Схема подключения блока автоматики:



АВТОМАТИКА РАЗРАБОТАНА:

**ООО НПП «ИННОВА»**,  
**357625, Россия, Ставропольский край,**  
**Г. Ессентуки, ул. Пятигорская, д.143**  
 E-mail: [innova.piat@gmail.com](mailto:innova.piat@gmail.com), [avr90@bk.ru](mailto:avr90@bk.ru)  
 Сайт: <http://nppinnova.ru>  
 Skype: **avr900**  
 тел. **8(918)774-87-28.**